

ATV310 - Lista de parâmetros completa

Menu de referência	Modo de referência	
	402	Valor de referência externo
	403	Entrada analógica virtual
	801	Referência de velocidade
	59.11	Referência interna de PID
806	Valor de referência de PID	
Parâmetro de monitoramento	Modo de monitoramento	
	402	Valor de referência externo
	403	Entrada analógica virtual
	801	Referência de velocidade
	802	Frequência de saída
Status do Inversor	803	Corrente do motor
	804	Erro de PID
	805	Feedback de PID
	806	Referência de PID
	807	Tensão principal
Menu de Manutenção	808	Estado térmico do inversor
	809	Estado térmico do inversor
	810	Potência de saída
	811	Status do produto
		[00] Inversor pronto
	[01] Inversor em funcionamento	
	[02] Aceleração	
	[03] Desaceleração	
	[04] Frenagem de injeção de DC em andamento	
	[05] Estado de limitação de corrente	
	[06] Controle de parada por inércia ou estado de inércia	
	[07] Desaceleração auto-adaptada	
	[08] Parada controlada na perda de fase da rede	
	[09] Auto-ajuste em andamento	
	[10] Estado de parada rápida	
	[11] Estado de potência sem linha	
	[12] Inversor em estado de volta	
	[13] Modo de controle remoto	
	[14] Modo de controle local	
	900- MENU DE MANUTENÇÃO	
	901	Estado de entradas lógicas LI1 a LI4
	902	Estado da Saída Lógica LO1 e Relé R1
	903	Exibição do valor de alta velocidade
	904	Classificação de Potência do Inversor
		037
		075
		U15
		U22
		U30
		U40
		U55
		U75
		D11
	905	Classificação de tensão do inversor
		N4
	906	Número de Produto Específico
	907	Versão do Software Cartão 1
	908	Versão do Software Cartão 2
	909	Exibição de tempo decorrido de funcionamento
	910	Exibição de Tempo Ligado
	911	Exibição de tempo da ventoinha
	912	Tempo decorrido de processo
	913	Status de comunicação de Modbus
	914	Última falha 1
	915	Estado do inversor na falha 1
	916	Última falha 2
	917	Estado do inversor na falha 2
	918	Última falha 3
	919	Estado do inversor na falha 3
	920	Última falha 4
	921	Estado do inversor na falha 4
	999	Senha HMI
	F000	Menu de falhas
	F001	Pré-carga
	F002	Classificação do inversor desconhecida
	F003	Placa de energia desconhecida ou incompatível
	F004	Link serial interno
	F005	Zona de industrialização inválida
	212	Duração de falha de subcarona

O (*) indica uma configuração de fábrica de parâmetro

	F006	Circuito de medição de corrente
	F007	Falha do sensor térmico interno
	F008	CPU interna
	F009	Sobrefrenagem
	F010	Sobrecorrente
	F011	Sobreaquecimento do inversor
	F012	Sobrecarga de processo
	F013	Motor overload
	F014	Perda de 1 fase de saída
	F015	Perda de 3 fases de saídas
	F016	Sobretensão principal
	F017	Perda de fase de entrada
	F018	Curto-circuito do motor
	F019	Curto-circuito de aterramento
	F020	Curto-circuito de IGBT
	F021	Curto-circuito de carga
	F022	Interrupção de Modbus
	F024	Comunicação HMI
	F025	Excesso de velocidade
	F026	Falha de feedback de PI
	F027	Sobreaquecimento de IGBT
	F028	Falha de auto-ajuste
	F029	Process underload
	F030	Subtensão
	F031	Configuração incorreta
	F032	Configuração inválida
	F033	Perda de corrente AIL
	F034	Download configuração inválida
	Modo de Configuração	
	301	Frequência de motor padrão
	[00]	50Hz IEC
	[01]	60Hz NEMA
	401	Canal de referência 1
	[01]	Terminal
	[163]	Exibição remota
	[164]	Modbus
	[183]	Display integrado com Jog dial
	501.1	Aceleração
		0,0 s a 999,9s (3,0 s*)
	501.2	Desaceleração
		0,0 s a 999,9s (3,0 s*)
	512.0	Velocidade baixa
		0,0 Hz a Alta velocidade (0Hz*)
	512.2	Alta Velocidade
		Baixa velocidade a máx. frequência (frequência do mot.*)
	302	Potência do motor classificada
		NCV -5 a NCV +2 (de acordo com a classificação do inversor*)
	305	Corrente classificada do motor
		(0,25-1,5 In) (In*)
	204.0	Tipo AIL
	[5U]*	0-5V
	[10U]	0-10V/
	[0A]	x-y mA
	[LUL]	Entradas lógicas
	101	A armazenar configurações de parâmetros de cliente
	[00]*	Desabilitado
	[01]	Armazena configuração atual
	102	Fábrica / recall configurações de parâmetros do cliente
	[00]*	Desabilitado
	[02]	Configuração do cliente
	[64]	Configuração de fábrica
	MENU COMPLETO	
	100	Configuração macro
	[00]	Início/parada
	[04]	Regulação de PID
	[09]	Velocidade
	200-	MENU DE ENTRADA-SAÍDA
	201	Tipo de controle
	[00]*	Controle de 2 fios
	[01]	controle de 3 fios
	202	Controle de 2 fios
	[00]	nível
	[01]*	transição
	[02]	Prioridade para frente

Menu de entrada/saída (cont.)	203	Tipo de entradas lógicas [00]* positivo [01] negativo
	204-	MENU DE CONFIGURAÇÃO AI1
	204.1	Tipo de AI1 Tensão de [5U]*: 0-5Vdc [10U] Tensão: 0-10Vdc [1U] Entradas lógicas
	204.2	Parâmetro de dimensionamento de corrente AI1 de 0% a 20mA (4mA*)
	204.3	Parâmetro de dimensionamento de corrente AI1 de 100% 0-20mA (20mA*)
	205	Designação de R1 [00] Não designado [01]* Nenhum erro detectado [02] Execução do inversor [04] Frequência limite alcançada [05] HSP alcançado [06] I limite alcançado [07] Referência de frequência alcançada [08] Térmica do motor alcançada [21] Alarme de subcarga [22] Alarme de sobrecarga [123] Perda de sinal de 4-20mA
	206-	MENU DE CONFIGURAÇÃO LO1
	206.0	Designação de LO1 [00]* Não designado [01] Nenhum erro detectado [02] Execução do inversor [04] Frequência limite alcançada [05] HSP alcançado [06] I limite alcançado [07] Referência de frequência alcançada [08] Térmica do motor alcançada [21] Alarme de subcarga [22] Alarme de sobrecarga [123] Alarme AI1 4-20mA [126] Bomba auxiliar ativa
	206.1	Status LO1 (nível ativo de saída) [00]* Positivo : nível de acionamento alto [01] Negativo : nível de acionamento baixo
	207	Atraso de tempo de sobrecarga de aplicação 0 a 100 s (0 s*)
	208	Limite de Sobrecarga de Aplicação 70 a 150% de corrente nominal do motor (90%*)
	209	Duração de falha de sobrecarga 0 a 6 min (0 min*)
	210	Atraso de tempo de subcarga de aplicação 0 a 100 s (0 s*)
	211	Limite de Subcarga de Aplicação 20 a 100% de corrente nominal do motor (60%*) 0 a 6 min (0 min*)
	213	Limite de frequência do motor 0 a 400 Hz (50Hz* a 60Hz)
	214	Limite de corrente do motor 0 a 1.5 In (In*)
	215	Limite do estado térmico do motor 0 a 118% (100%*)
	216.0	Designação de AOI [00]* Não designado [129] Corrente do motor [130] Frequência de saída [131] Saída de rampa [135] Referência de PID [136] Feedback de PID [137] Erro de PID [139] Potência de saída [140] Estado térmico do inversor [141] Estado térmico do inversor
	216.1	Tipo de AOI Tensão de [10U]: 0-10 Vdc [0A]* Corrente: 0-20 mA [4A] Corrente: 4-20 mA
	321	Tensão máx. de potência constante 360 a 460V (380V*)

Menu de E/S	217	Modelo de Velocidade	[00]* Padrão
			[02] Banda morta
	300-	MENU DE CONTROLE DO MOTOR	
	301	Frequência de motor padrão	[00]* 50Hz
			[01] 60Hz
	302	Rated motor power	
		Potência do inversor (-5 a +2) dependendo da classificação do inversor	
	303	Cos phi classificado do motor	0,5 a 1 (dependendo da classificação do inversor)
	304	Tensão de motor classificada	360 a 460V (380V*)
	305	Corrente classificada do motor	0,25 a 1,5 (dependendo da classificação do inversor)
Menu de Controle do Motor	306	Frequência do motor classificada	10 a 400Hz (50Hz*)
	307	Velocidade de motor classificada	0 a 2400rpm (dependendo da classificação do inversor)
	308	Frequência máxima	10 a 400Hz (60Hz*)
	309	Tipo de controle do motor	
			[03] Desempenho: Controle de vetores
			[03]* Padrão: U/F 2 pontos
			[06] Bomba: U/F
	310	Compensação de IR	25 a 200% (100%*)
	311	Compensação de derrapagem	0 a 150% (100%*)
	312	Estabilidade de ciclo de frequência	0 a 100% (20%*)
	313	Ganho de ciclo de frequência	0 a 100% (20%*)
	314	Perfil de Fluxo	0 a 100% (20%*)
	315	Frequência de chaveamento	2 a 12 kHz (4kHz*)
	317	Redução de ruído do motor	[00]* Não
			[01] Sim
	318	Auto-ajuste	[00]* Não: Quando os parâmetros de fábrica de motores padrão
			[01] Sim: Lança o Auto-ajuste
			[02] Feito: Se o auto-ajuste já foi realizado
	Menu de Controle	319	Escolha de parâmetro do motor
			[01] Cos phi nominal do motor
320		Controle de vetores 2 pontos	[00]* Não
			[01] Sim
321		Tensão máx da constante de potência	[00]*
322		Frequência máx. de potência constante	50 a 400Hz (50Hz*)
400-		MENU DE CONTROLE	
401		Canal de referência 1	[01] Terminal
			[163] Exibição remota
			[164] Modbus
			[183] Display integrado com Jog dial
402		Valor de referência externo	-400 a 400 Hz
403		Entrada analógica virtual	0 a 100%
404		Inibição reversa	[00]* Não
			[01] Sim
405		Prioridade da tecla de parada	[00] Não: Parada inativa
			[01]* Sim: Parada ativa
406		Configuração de canal	[01]* Modo não separado
			[02] Modo separado

Menu de controle (cont.)	407	Canal de comando 1
		[01]* Terminais
		[02] Locais
		[03] Exibição remota
		[10] Modbus
	408	Designação de local forçado
		[00]* Não: Função inativa
		[L1H] L11 ativa alta
		[L2H] L12 ativa alta
		[L3H] L13 ativa alta
	[L4H] L14 ativa alta	
	[LUH] LIU ativa alta	
409	Referência de local forçado	
	[00]* Não designado	
	[01] Terminal	
	[163] Terminal de exibição remota	
	[183] Jog dial Integrado	
Menu de função / Rampa	500-	MENU DE FUNÇÃO
	501-	MENU RAMPA
	501.0	Aceleração
		0,0 s a 999,9s (3,0 s*)
	501.1	Desaceleração
		0,0 s a 999,9s (3,0 s*)
	501.2	Designação de formato de rampa
		[00]* Linear
		[01] Formato de S
		[02] Formato de U
	501.3	Comutação de chaveamento de rampa
		[00]* Não designado
		[L1H] L11 ativa alta
		[L2H] L12 ativa alta
		[L3H] L13 ativa alta
		[L4H] L14 ativa alta
		[LUH] LIU ativa alta
		[L1L] L11 ativa baixa
		[L2L] L12 ativa baixa
		[L3L] L13 ativa baixa
	[L4L] L14 ativa baixa	
	[LUL] LIU ativa baixa	
501.4	Aceleração 2	
	0,0 s a 999,9s (5,0 s*)	
501.5	Desaceleração 2	
	0,0 s a 999,9s (5,0 s*)	
501.6	Designação de Adaptação de Rampa de Desc.	
	[00] Função desativada	
	[01]* Função ativada	
	[02] Freio do motor	
Menu de configuração de Função / Parada	502	MENU DE CONFIGURAÇÃO DE PARADA
	502.0	Tipo de parada
		[00]* Parada de rampa
		[01] Parada rápida
		[02] Parada por inércia
	502.1	Designação de parada por inércia
		[00]* Não designado
		[L1L] L11 ativa baixa para parada
		[L2L] L12 ativa baixa para parada
		[L3L] L13 ativa baixa para parada
		[L4L] L14 ativa baixa para parada
		[LUL] LIU ativa baixa para parada
	502.2	Designação de parada rápida
		[00]* Não designado
		[L1L] L11 ativa baixa para parada
	[L2L] L12 ativa baixa para parada	
	[L3L] L13 ativa baixa para parada	
	[L4L] L14 ativa baixa para parada	
	[LUL] LIU ativa baixa para parada	
502.3	Divisor de rampa	
	1 a 10 (4*)	
Função Direção reversa	503	Direção reversa
		[00]* Não designado
		[L1H] L11 ativa alta
		[L2H] L12 ativa alta
		[L3H] L13 ativa alta
		[L4H] L14 ativa alta
		[LUH] LIU ativa alta

6

www.easyline-se.com.br

5

6

5

6